CRB100-2850



产品介绍
PRODUCT INTRODUCTION

机器人外型紧凑，轻量化设计，具有结构精简、故障率低、操作方便、能耗低、占地面积小、节拍快等优点。强大的手腕负载能力能轻而易举的完成搬运、码垛、冲压任务。

产品特点
PRODUCT FEATURES

01高速高精度　02性能稳定

03 更大的搬运能力

04操作简单，图形化界面易学易用

05更低的能耗,比同级别机型省电30%

100kg
最大负载

2850mm
工作半径

产品应用
PRODUCT APPLICATION

物料搬运
更大的灵活性
手腕力矩大
具有高速性的最大化吞吐量
超长的工作运行时间

码垛
高速、高重复定位精度
节省地面空间
码垛工艺包，操作简单
固定的自动化

注塑机取件/机床上下料
高速、高重复定位精度
节省地面空间
结构紧凑 高度灵活

技术指标
TECHNICAL INDICATORS

项目 Item		规格 Specifications
机器人型号 Robot model		CRB100-2850
结构 Structure		关节型 Articulated construction
关节数 Number of axes		4
驱动方式 Drive system		AC伺服方式 AC servo system
最大动作范围 Max. working range	J1	±178°
	J2	+10 ~ -85°
	J3	+20 ~ -120°
	J4	±360°
最大速度 Axis Max. speed	J1	120°/s , 2.1rad/s
	J2	120°/s , 2.1rad/s
	J3	100°/s , 1.74rad/s
	J4	360°/s , 6.28rad/s
最大负载 Maximum load	手腕部※1 Wrist	100kg
手腕容许静负荷扭矩 Allowable static load torque for wrist	J4	
	J5	
	J6	
手腕容许最大惯性力矩※2 Allowable static load torque for wrist	J4	
	J5	
	J6	
最大工作半径 Max. reach		2850 mm
位置反复精度※3 Position repeatability		±0.5 mm
空气配管 (选配) Air piping(Option)		φ10
噪音水平 Noise level		70dB(A)
额定功率 Rate power		13.1kW
额定电压 Rate voltage		三相AC380V Three-phase AC380V
本体-柜体连接线长度 Length of cable between body and cabinet		8M
设置方法 Installation		地面安装 Floor mounted
设置条件 Ambient conditions		周围温度 ： 0～45 ℃※4 Ambient temperature 设置条件 Ambient conditions 周围湿度 ： 20～85% RH （ 应无结露 ） Ambient humidity (without condensation) 安装面的容许振动 ： 0.5 G (4.9 m/s 2) 以下 Vibration
耐环境性※5 Environmental performance		IP63
本体质量 Robot mass		653kg

1[rad] = 180/π[°], 1[N·m] = 1/9.8[kgf·m]

※1：安装场所因手腕负荷质量变化。
※2：手腕容许惯性力矩可能赢手腕的负荷条件而有差异，请注意。
※3：依据“JIS B 8432”。
※4：在海拔1000m以下使用。超过容许高度时，周围温度受到限制。
※5：有机溶液、酸类、碱类、氯类、汽油类切削液等，让密封材料劣化的液体不可使用。

※1：This value varies from the installed position and the wrist load mass.
※2：Note that wrist moment of inertia varies depending on wrist load conditions.
※3：JIS B 8432 compliant.
※4：When used at less than 1000 m above sea level. Exceeding the allowable altitude limists the acceptable ambient temperature.
※5：Fluids that corrode the seal material, such as organic solvents, acids, alkalis and petroleum-based cutting fluids, cannot be used.

工作空间
WORKING SPACE







