爆款 HOT

CRS6-600

产品介绍
PRODUCT INTRODUCTION

机器人外型紧凑，，轻盈结实的手臂设计，耗电量更少，优化了电机动力和运动性能，具有更短的周期，稳定性更强，可用于点胶、打螺丝、轻量型产品分拣、钻孔等多种工作，广泛用于3C行业。



产品特点
PRODUCT FEATURES

01高速高精度　02性能稳定

03轻量化设计耗电量少，节能环保

04操作简单，图形化界面易学易用

05占地面积少，无噪音

6kg
最大负载

600mm
工作半径

产品应用
PRODUCT APPLICATION

点胶
高重复定位精度
超高的运行速度
节省桌面空间
固定的自动化

打螺丝
高重复定位精度
超高的运行速度
性能稳定

注塑机取件/机床上下料
高速度、高重复定位精度
节省空间
结构紧凑 高度灵活

技术指标
TECHNICAL INDICATORS

项目 Item		规格 Specifications
机器人型号 Robot model		CRS6-600
结构 Structure		SCARA
关节数 Number of axes		4
驱动方式 Drive system		AC伺服方式 AC servo system
最大动作范围 Max. working range	J1	±132°
	J2	+150 ~ -150°
	J3	+40 ~ -200°
	J4	±180°
	J5	
	J6	
最大速度 Axis Max. speed	J1	6800 mm/s
	J2	6800 mm/s
	J3	1100 mm/s
	J4	2000 deg/s
	J5	
	J6	
可搬质量 Payload	手腕部※1 Wrist	6kg
手腕容许静负荷扭矩 Allowable static load torque for wrist	J4	
	J5	
	J6	
手腕容许最大惯性力矩※2 Allowable static load torque for wrist	J4	
	J5	
	J6	
最大工作半径 Max. reach		600 mm
位置反复精度※3 Position repeatability		±0.05 mm
空气配管 (选配) Air piping(Option)		φ4×2
噪音水平 Noise level		60dB(A)
额定功率 Rate power		1.0kW
额定电压 Rate voltage		单相AC220V Single-phase 220V
本体-柜体连接线长度 Length of cable between body and cabinet		3M
设置方法 Installation		地面安装 悬吊安装 Floor mounted Ceiling mounted
设置条件 Ambient conditions		周围温度 ： 0～45 ℃ ※4 Ambient temperature 设置条件 Ambient conditions 周围湿度 ： 20～85% RH （ 应无结露 ） Ambient humidity (without condensation) 安装面的容许振动 ： 0.5 G (4.9 m/s 2) 以下 Vibration
耐环境性※5 Environmental performance		IP65
本体质量 Robot mass		18kg

1[rad] = 180/π[°], 1[N·m] = 1/9.8[kgf·m]

※1：安装场所因手腕负荷质量变化。
※2：手腕容许惯性力矩可能赢手腕的负荷条件而有差异，请注意。
※3：依据“JIS B 8432”。
※4：在海拔1000m以下使用。超过容许高度时，周围温度受到限制。
※5：有机溶液、酸类、碱类、氯类、汽油类切削液等，让密封材料劣化的液体不可使用。

※1：This value varies from the installed position and the wrist load mass.
※2：Note that wrist moment of inertia varies depending on wrist load conditions.
※3：JIS B 8432 compliant.
※4：When used at less than 1000 m above sea level. Exceeding the allowable altitude limists the acceptable ambient temperature.
※5：Fluids that corrode the seal material, such as organic solvents, acids, alkalis and petroleum-based cutting fluids, cannot be used.

工作空间
WORKING SPACE

